

# THÈME: GÉOMÉTRIE



## SÉQUENCE 10 : GÉOMÉTRIE REPÉRÉE PLANE AVEC UN REPÈRE ORTHONORMÉ

Je dois connaître	<ul style="list-style-type: none"><li>• Vecteur normal à une droite. Le vecteur de coordonnées <math>(a, b)</math> est normal à la droite d'équation <math>ax + by + c = 0</math>. Le vecteur <math>(-b, a)</math> en est un vecteur directeur.</li><li>• Équation de cercle.</li><li>• Parabole représentative d'une fonction polynôme du second degré. Axe de symétrie, sommet.</li></ul>
Je dois Savoir-faire	<ul style="list-style-type: none"><li>• Déterminer une équation cartésienne d'une droite connaissant un point et un vecteur normal.</li><li>• Déterminer les coordonnées du projeté orthogonal d'un point sur une droite.</li><li>• Déterminer et utiliser l'équation d'un cercle donné par son centre et son rayon.</li><li>• Reconnaître une équation de cercle, déterminer centre et rayon.</li><li>• Déterminer l'axe de symétrie et le sommet d'une parabole d'équation <math>y = ax^2 + bx + c</math>.</li><li>• Utiliser un repère pour étudier une configuration.</li></ul>

1



MEVEL CHRISTOPHE



## 1°) Critère de colinéarité dans un repère

### Propriété:

Dans un repère orthonormé, on considère deux vecteurs  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ .

Les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont ..... si et seulement si .....

Le calcul  $xy' - x'y$  est appelé ..... des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

Démonstration :

- Supposons que les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires.

➤ Si  $\vec{u} = \vec{0}$  alors  $x = 0$  et  $y = 0$ . Donc  $xy' - x'y = 0$ .

➤ Si  $\vec{v} = \vec{0}$  alors  $x' = 0$  et  $y' = 0$ . Donc  $xy' - x'y = 0$ .

➤ Si  $\vec{u} \neq \vec{0}$  et  $\vec{v} \neq \vec{0}$  alors il existe un réel  $k$  tel que  $\vec{v} = k \vec{u}$ .

Or, le vecteur  $k\vec{u}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} kx \\ ky \end{pmatrix}$ .

Par conséquent, les coordonnées du vecteur  $\vec{v}$  sont égales à  $\begin{pmatrix} kx \\ ky \end{pmatrix}$ .

On en déduit que,  $x' = kx$  et  $y' = ky$ .

Ainsi,  $xy' - x'y = x(ky) - (kx)y = 0$ .

- Réciproquement, supposons que  $xy' - x'y = 0$ .

➤ Si  $x \neq 0$  alors  $y' = \frac{x'y}{x}$  c'est-à-dire  $y' = k y$  où  $k = \frac{x'}{x}$ . Donc  $\vec{v}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} kx \\ ky \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} = k \vec{u}$ .

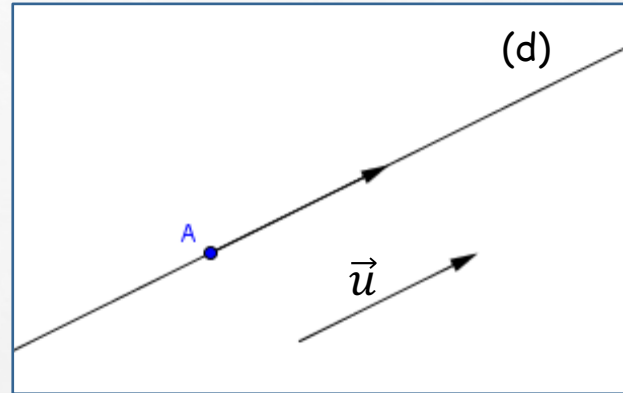
➤ Si  $y \neq 0$  alors  $x' = \frac{xy'}{y}$  c'est-à-dire  $x' = kx$  où  $k = \frac{y'}{y}$ . Donc  $\vec{v}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} kx \\ ky \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} = k \vec{u}$ .

➤ Si  $x = 0$  ou  $y = 0$  alors  $\vec{u} = \vec{0}$  donc les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires.

## 2°) Vecteur directeur $\vec{u}$ d'une droite

### Définition:

Un vecteur directeur d'une droite (d) est .....



### Conséquences :

- La donnée d'un point A et d'un vecteur  $\vec{u}$  non nul définit une droite (d) unique.
- Si A et B sont deux points distincts de (d), alors  $\overrightarrow{AB}$  est un vecteur directeur de (d).
- Si  $\vec{u}$  est un vecteur directeur de (d), alors  $k\vec{u}$  ( $k \neq 0$ ) est aussi un vecteur directeur de (d).

### Théorème (admis):

(d) et (d') sont deux droites de vecteurs directeurs  $\vec{u}$  et  $\vec{u}'$ .

Dire que (d) et (d') sont ..... équivaut à  $\vec{u}$  et  $\vec{u}'$  .....

### 3°) Vecteur normal $\vec{n}$ d'une droite

**Définition:**

Soit  $d$  une droite de vecteur directeur  $\vec{u}$ .

Soit  $\vec{n}$  un vecteur non nul du plan.

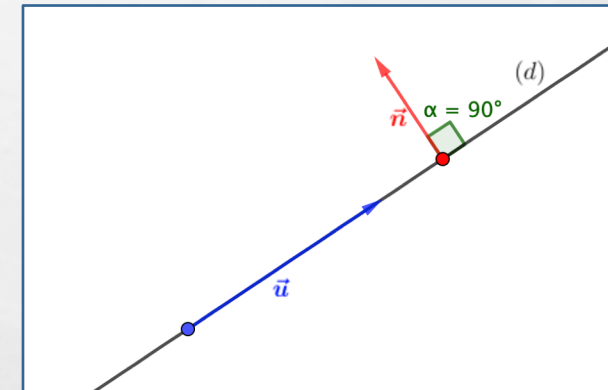
$\vec{n}$  est .....

**Propriétés:**

Soit  $d$  une droite et  $\vec{n}$  un vecteur non nul.

• Si  $\vec{n}$  est un vecteur normal à  $d$ , alors .....

• Tout vecteur normal à  $d$  est ..... à tout vecteur directeur de  $d$ .



**Propriété:**

Soient  $d$  une droite passant par un point  $A$  et de vecteur normal  $\vec{n}$ .

Un point  $M$  appartient à  $d$  si et seulement si .....

## 4°) Equations cartésiennes d'une droite

### 4.1) Droite définie par un point et un vecteur directeur

**Propriété:**

Toute droite  $d$  a une équation de la forme  $ax + by + c = 0$  avec  $(a; b) \neq (0; 0)$ .

Le vecteur  $\vec{u}(\dots)$  .....



**Démonstration :**

(d) est la droite passant par le point  $A(x_0; y_0)$  et de vecteur directeur  $\vec{u} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$ .

Un point  $M(x; y)$  appartient à la droite (d) si et seulement si, les vecteurs  $\overrightarrow{AM}$  et  $\vec{u}$  sont colinéaires, c'est-à-dire  $\beta(x - x_0) - \alpha(y - y_0) = 0$ , soit  $\beta x - \alpha y - \beta x_0 + \alpha y_0 = 0$ .

Cette équation s'écrit  $ax + by + c = 0$ , avec  $a = \beta, b = -\alpha$  et  $c = -\beta x_0 + \alpha y_0$ .

On a  $(a; b) \neq (0; 0)$  car  $\vec{u} \neq \vec{0}$  et  $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$  est un vecteur directeur de (d).

**Exemple:** Soit la droite d d'équation  $4x + 7y - 12 = 0$ . Un vecteur directeur de cette droite d est  $\begin{pmatrix} -7 \\ 4 \end{pmatrix}$ .

Attention,  $\begin{pmatrix} -14 \\ 8 \end{pmatrix}$  serait une réponse tout aussi acceptable. (Vecteurs égaux)

**Définition:**

Une équation d'une droite  $d$  de la forme  $ax + by + c = 0$  avec  $(a; b) \neq (0; 0)$  est appelée .....

## 4.2) Ensemble des points $M(x; y)$ tels que $ax + by + c = 0$

**Propriété :**

**L'ensemble des points  $M(x; y)$  tels que  $ax + by + c = 0$  avec  $(a; b) \neq (0; 0)$  est .....**

.....

**Démonstration :**

On note E l'ensemble des points  $M(x; y)$  tels que  $ax + by + c = 0$  avec  $(a; b) \neq (0; 0)$ .

On cherche un point  $A(x_0; y_0)$  de l'ensemble E.

- Si  $b \neq 0$ , on choisit  $x_0$  quelconque et  $y_0 = -\frac{a}{b}x_0 - \frac{c}{b}$ ;
- Si  $b = 0$ , alors  $a \neq 0$ , on choisit  $y_0$  quelconque et  $x_0 = -\frac{c}{a}$ .

Dans les deux situations  $A(x_0; y_0)$  est un point de E et  $ax_0 + by_0 + c = 0$ .

Un point  $M(x; y)$  appartient à E si et seulement si,  $ax + by + c = 0$ , c'est-à-dire  $ax + by + c = ax_0 + by_0 + c$ , soit

$a(x - x_0) - b(y - y_0) = 0$  et cette dernière égalité équivaut à  $\overrightarrow{AM}$  et  $\vec{u}\left(\begin{smallmatrix} -b \\ a \end{smallmatrix}\right)$  colinéaires.

Donc l'ensemble E est la droite passant par A et de vecteur directeur  $\vec{u}\left(\begin{smallmatrix} -b \\ a \end{smallmatrix}\right)$ .



### 4.3) Vecteur normal et équation cartésienne d'une droite

**Propriété:**

Une droite  $d$  a pour équation cartésienne ..... avec  $(a; b) \neq (0; 0)$   
si et seulement si  $\vec{n}(\dots)$  est .....

**Exemples:**

1°) Soit la droite  $d$  d'équation cartésienne  $3x + 4y + 12 = 0$ . Un vecteur normal  $\vec{n}$  a pour coordonnées  $(\dots)$

2°) Soit la droite  $d'$  d'équation cartésienne  $-5y + 7x + 12 = 0$ . Un vecteur normal  $\vec{n}$  a pour coordonnées  $(\dots)$

3°) Soit la droite  $d''$  passant par le point  $A(2; 1)$  et de vecteur normal  $\vec{n}\left(\begin{smallmatrix} 5 \\ 3 \end{smallmatrix}\right)$ .  
Déterminons une équation cartésienne à  $d''$ .

## 5°) Équation cartésienne d'un cercle et d'une parabole



### 5.1) Équation cartésienne d'un cercle

#### Propriété:

$\mathcal{C}$  est le cercle de centre  $A(x_A; y_A)$  de rayon  $r$ .

Une équation cartésienne de  $\mathcal{C}$  est .....

Entraînement

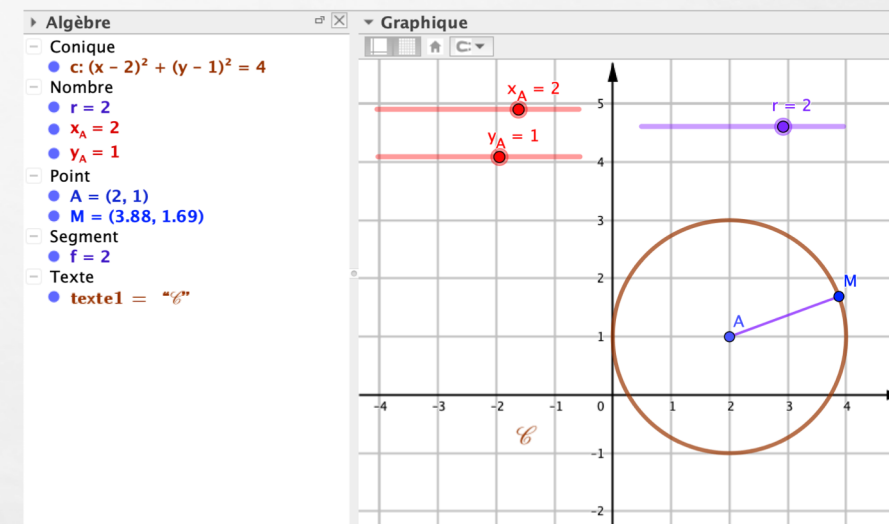


#### Démonstration:

$M(x; y)$  est un point du cercle  $\mathcal{C}$  si et seulement si  $AM = r$

si et seulement si  $AM^2 = r^2$

si et seulement si  $(x - x_A)^2 + (y - y_A)^2 = r^2$



### 5.2) Équation cartésienne d'une parabole

#### Définition et propriété:

Soient  $a, b$  et  $c$  trois réels donnés tels que  $a \neq 0$ . Soit  $f$  une fonction polynôme de degré 2 définie, pour tout réel  $x$ , par  $f(x) = ax^2 + bx + c$ .

La courbe représentative de la fonction  $f$ , qui a pour équation  $y = ax^2 + bx + c$ , est une .....

Cette courbe admet:

- Pour axe de symétrie la droite d'équation .....
- Pour sommet le point  $S(\dots; \dots)$ .

